

# Algorithmes d'approximation



# Motivation



- On connaît un certain nombre de problèmes **de décision** NP-complets:
  - 3 – *SAT*, *CLIQUE*, *VERTEX – COVER*
  - *COLOR*, *CHEMIN – HAMILTONIEN*
- Si  $P \neq NP$ , il n'y a pas d'algorithme polynomial pour aucun d'entre eux.





- La plupart d'entre eux sont associés à des problèmes d'optimisation.
- Exemple: pour VERTEX-COVER, le problème **d'optimisation** associé est:
  - Instance: Un graphe
  - Question: Un sous-ensemble de sommets *de taille minimale* telle que toute arête soit adjacente à l'un d'entre eux.
- Théorème: Si  $P \neq NP$ , alors le problème **d'optimisation** ne possède pas d'algorithme polynomial.



# Preuve



- En effet, étant donné  $G, k$ , si il y avait un tel algorithme on pourrait calculer la taille  $k_0$  du sous-ensemble retourné par l'algorithme sur  $G$ , et répondre vrai si et seulement si  $k_0 \leq k$ , pour résoudre le problème **de décision VERTEX-COVER**.
- Puisque *VERTEX – COVER* est NP-complet, cela impliquerait  $P = NP$ , absurde.



# Algorithme d'approximation



- Un algorithme de  $\rho$ -approximation est un algorithme polynomial qui renvoie une solution approchée garantie au pire cas à un facteur  $\rho$  de l'optimal.
- Autrement dit, si on note  $Opt$  la solution optimale, et  $Algo$  la solution retournée par l'algorithme, on a

$$Opt \leq Algo \leq \rho Opt.$$



# Un algorithme GLOUTON-COVER

- Algorithme GLOUTON-COVER( $G$ ), avec le graphe  $G = (V, E)$ .
  - $S := \emptyset$
  - tant qu'il y a des arêtes non-couvertes
    - prendre une arête  $e = (x, y)$  non-couverte
    - faire  $S := S \cup \{x, y\}$
    - détruire les arêtes adjacentes aux sommets  $x$  et  $y$  dans  $G$ .
  - Retourner  $S$ .
- Théorème: *GLOUTON – COVER* est une 2-Approximation du problème d'optimisation associé à VERTEX-COVER.

# Preuve



- Soit  $A$  l'ensemble des arêtes choisies par *GLUTTON – COVER*.
- On a  $|S| = 2 * |A|$ , car chaque arête ajoute deux sommets, et les arêtes de  $A$  n'ont aucun sommet en commun.
- Or  $Opt \geq |A|$  car il faut au moins couvrir les arêtes de  $A$ .
- Donc  $|S| \leq 2Opt$ .



# Problème du voyageur de commerce

Un représentant doit visiter  $n$  villes. Le représentant souhaite faire une tournée en visitant chaque ville au moins et exactement 1 fois et en terminant à sa ville de départ.



# Traduction en un problème de décision

- Problème du Voyageur de Commerce (TSP=Traveling Salesman Problem)
  - Instance:
    - $G = (V, E)$  un graphe complet
    - une fonction coût  $c : V \times V \rightarrow \mathbb{N}$
    - un entier  $k \in \mathbb{N}$
  - Question:
    - Existe-t-il un tournée  $\mathcal{H}$  de coût  $\leq k$ ?
- Théorème: Le problème du Voyageur de Commerce est NP-complet.

# Pb d'optimisation associé



- ● Instance:
  - $G = (V, E)$  un graphe complet
  - une fonction coût  $c : V \times V \rightarrow \mathbb{N}$
- Question:
  - Une tournée  $\mathcal{H}$  de coût minimal.
- Théorème: Si  $P \neq NP$ , ce problème ne possède pas d'algorithme polynomial.
- (preuve: même principe que pour *VERTEX – COUVER*).



# Inapproximabilité

Théorème: Si  $P \neq NP$  et  $\rho \geq 1$ , il n'existe aucun algorithme de  $\rho$ -approximation pour le problème d'optimisation associé au problème du voyageur de commerce.

# Preuve

Par l'absurde. Supposons qu'il existe un algo. d'approx.  $B$  de borne  $\rho$ .

Construisons une instance du voyageur de commerce à partir d'une instance du problème du cycle hamiltonien.

$\mathcal{F}(G = (V, E)) =$

$$\left\{ \begin{array}{l} G' = (V, E') \text{ graphe complet} \\ c(u, v) = \begin{cases} 1 & \text{si } (u, v) \in E \\ 1 + \rho|V| & \text{sinon} \end{cases} \end{array} \right.$$

# Suite (1/3)

1. Si  $G$  a un cycle hamiltonien,  $(G', c)$  a une tournée de coût  $|V|$
2. Sinon, le coût d'une tournée  
 $\geq (1 + \rho|V|) + (|V| - 1) > \rho|V|$

# Suite (2/3)

Algo. polynomial déterminant si  $G$  a un cycle hamiltonien,

1.  $(G', c) := \mathcal{F}(G)$ .

2. Soit  $H$  la tournée calculée par  $B$  ayant en entrée  $(G', c)$

3. retourner  $\begin{cases} vrai & si\ c(H) \leq \rho|V| \\ faux & sinon\ (c(H) > \rho|V|) \end{cases}$



● solutions possibles



# Suite (3/3): Remarque

1. Si  $c(H) \leq \rho|V|$ , cela signifie que  $c(H^*) \leq |V|$ ,  
où  $H^*$  la tournée optimale est un cycle hamiltonien  
de  $G$ .
2. Si  $c(H) > \rho|V|$ , cela signifie que  $c(H^*) > |V|$ ,  
 $G$  ne peut pas posséder de cycle hamiltonien.



● solutions possibles



On obtient une contradiction: l'algorithme précédent est un algorithme polynomial pour le problème *CYCLE – HAMILTONIEN* NP-complet, contredisant l'hypothèse  $P \neq NP$ .



# Cas Particulier

**Définition:**

La fonction de coût vérifie l'inégalité triangulaire si

pour 3 sommets  $u, v, w$  arbitraires de  $V$ ,

$$c(u, v) \leq c(u, w) + c(w, v).$$

**Théorème:** Le problème du Voyageur de Commerce avec la fonction de coût vérifiant l'inégalité triangulaire est NP-complet.

# Algorithme



- Entrée:  $G = (V, E)$  un graphe complet  
une fonction coût  $c : V \times V \rightarrow \mathbb{N}$   
qui vérifie l'inégalité triangulaire
- Sortie: une tournée.



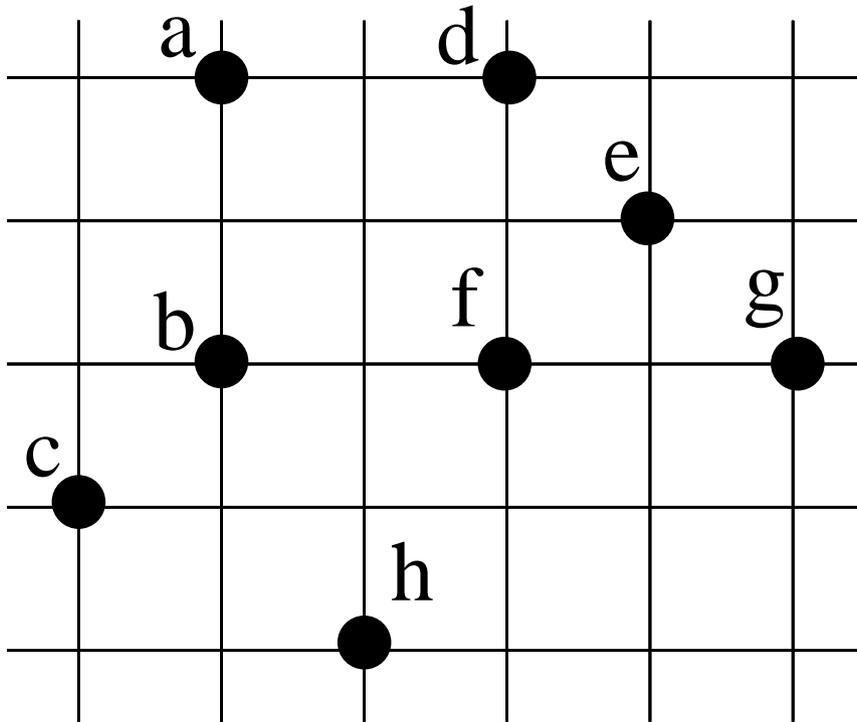


## Algorithme:

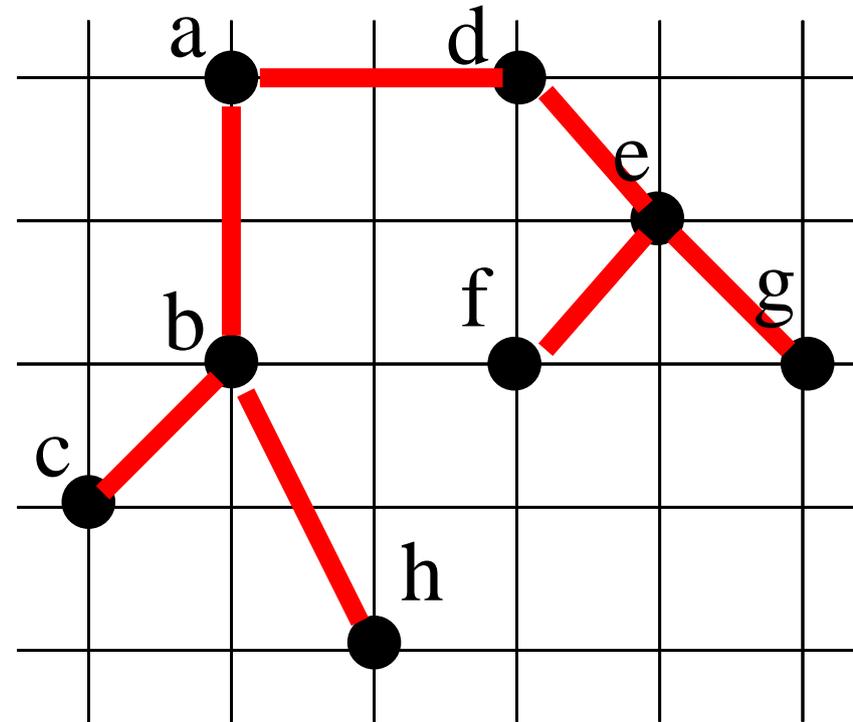
1. Choisir un sommet  $r \in V$  comme racine.
2. Construire un arbre couvrant minimal  $T$  dans  $G$  à partir de la racine  $r$ .
3. Soit  $L$  la liste des sommets visités lors d'un parcours préfixe.
4. Retourner le cycle hamiltonien  $H$  qui visite les sommets dans l'ordre de  $L$ .



# Illustration de l'algorithme

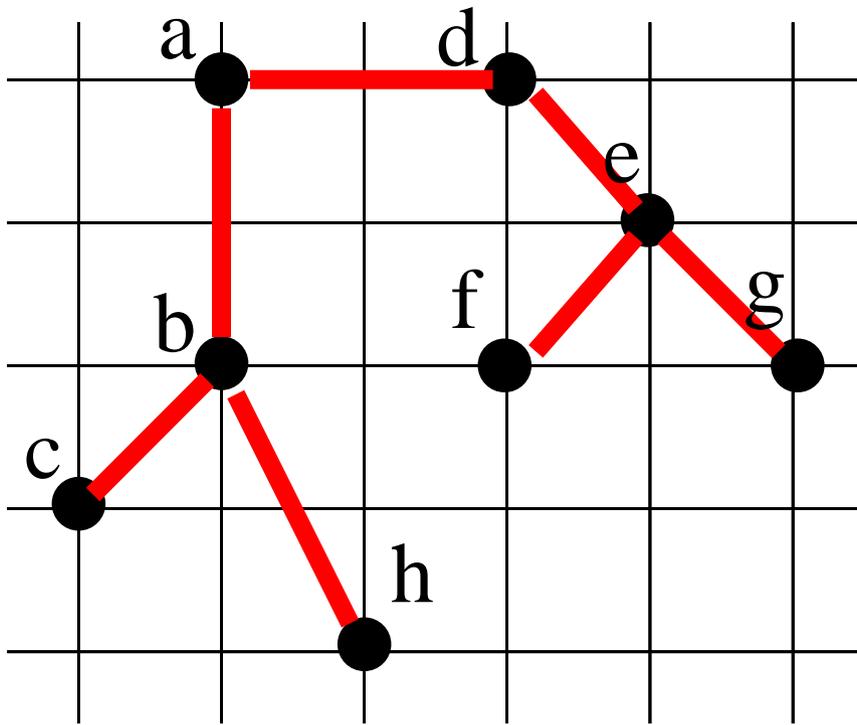


instance

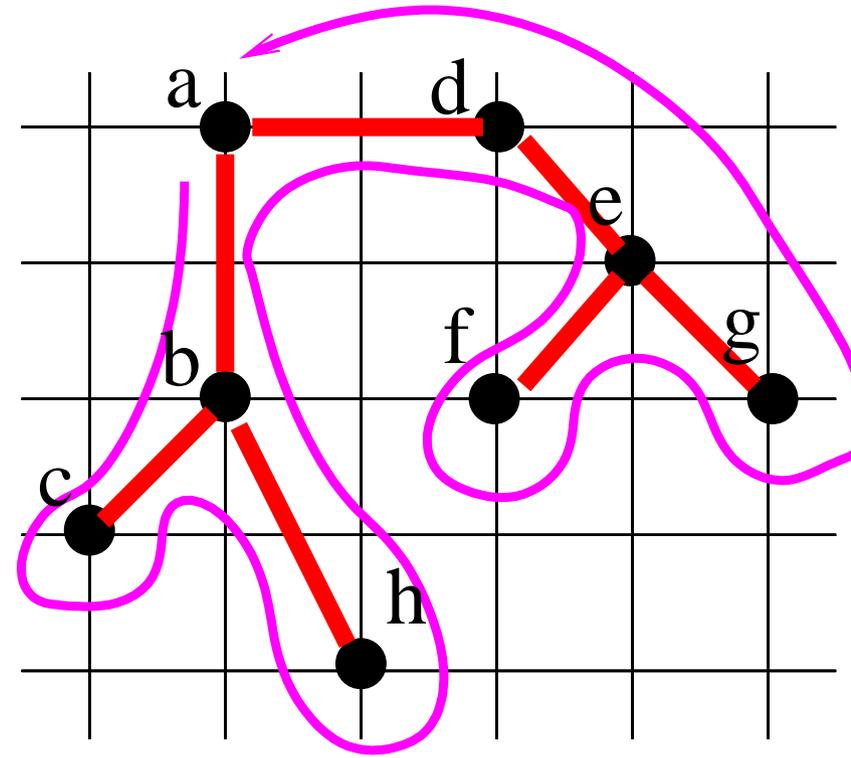


arbre couvrant



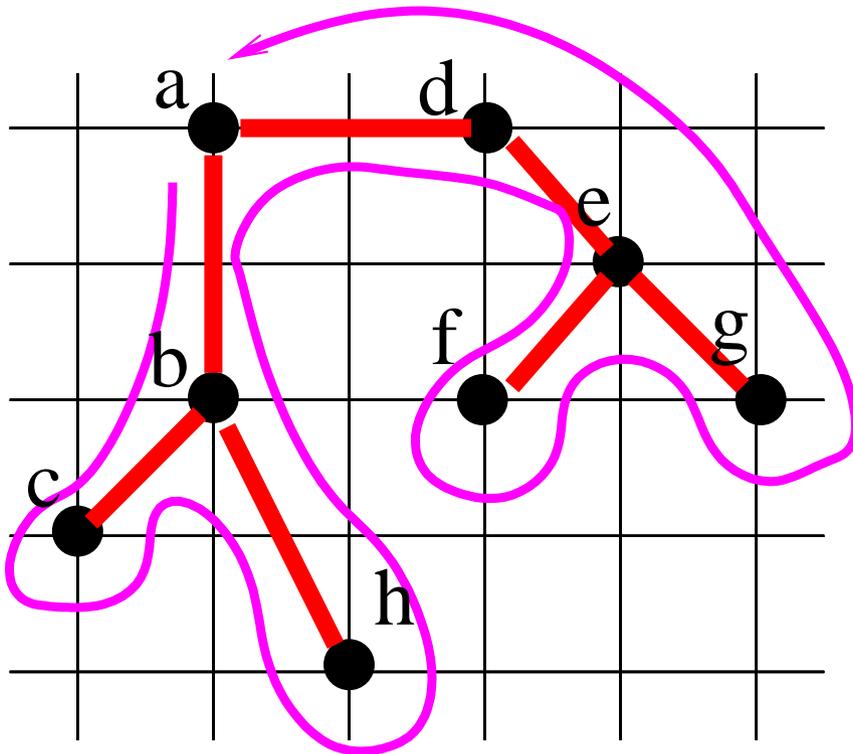


arbre couvrant

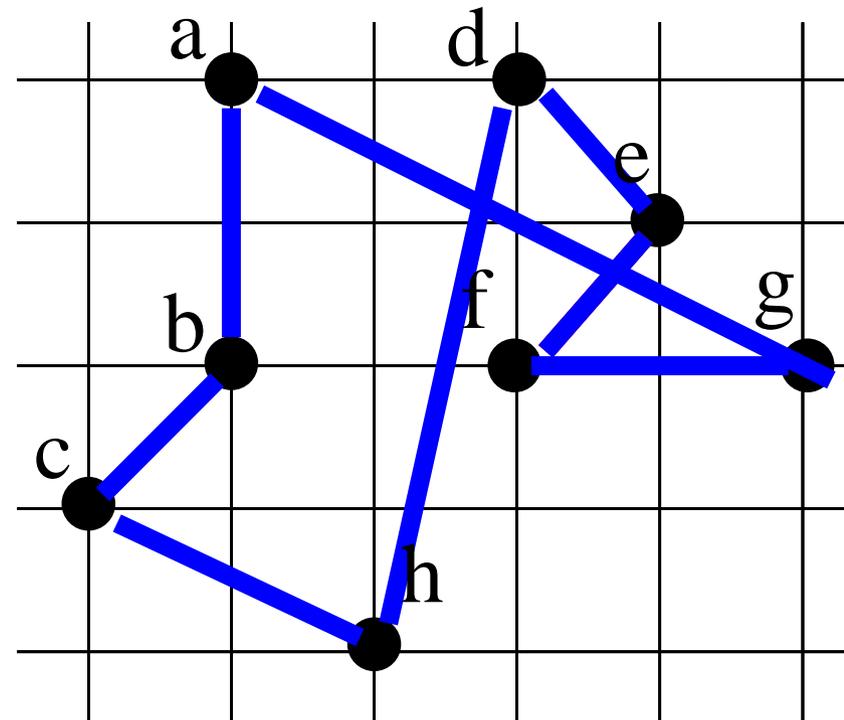


parcours préfixe





parcours préfixe



solution



# Facteur d'approximation

Théorème: L'algorithme retourne une solution à un facteur 2 de l'optimal.

Proof:

Soit  $H^*$  la tournée optimale.

Il reste donc à prouver que  $c(H) \leq 2c(H^*)$ .

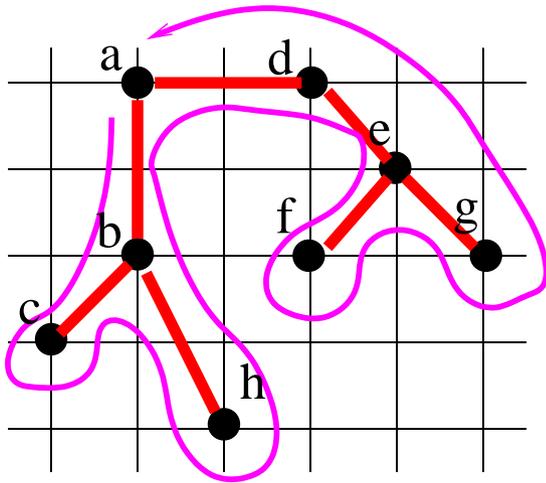
Soit  $T$  un arbre couvrant minimal:  $c(T) \leq c(H^*)$  (car le cycle  $H^*$  privé d'une arête est un arbre).

Soit  $L$  le parcours de l'arbre  $T$  (ajout d'un sommet dans la liste dès que l'on les rencontre lors du parcours).

□

# Facteur d'approximation (suite)

parcours  $L = a, b, c, b, h, b, a, d, e, f, e, g, e, d, a$ .



$c(L) = 2c(T)$  car chaque arête est visitée 2 fois.

$$c(H) \leq 2c(H^*) ?$$

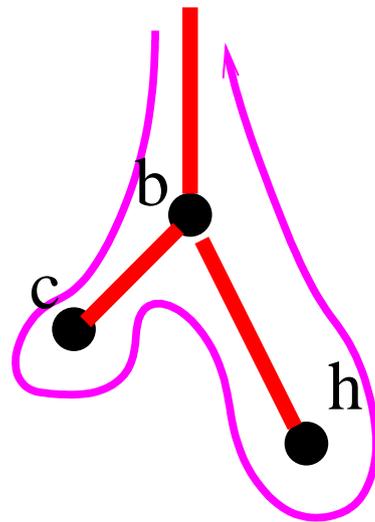


- Donc  $c(L) \leq 2c(H^*)$ .
- On peut supprimer un sommet de  $L$  sans augmenter le coût (grâce à l'inégalité triangulaire).
- Donc  $c(H) \leq c(L) \leq 2c(H^*)$ .

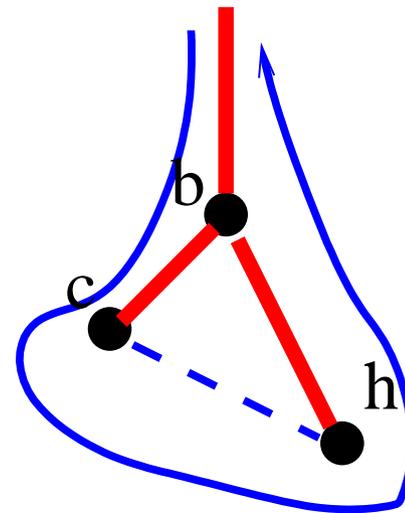


# Plus précisément,

On peut supprimer 1 sommet de  $W$  sans augmenter le coût (grâce à l'inégalité triangulaire).



....b c b h b....



....b c h b....

$$c(b, c) + c(c, h) + c(h, b) + \dots \leq c(b, c) + c(c, b) + c(b, h) + c(h, b) + \dots$$

car  $c(c, h) \leq c(c, b) + c(b, h)$  grâce à l'inégalité triangulaire

# Énoncé du problème Bin Packing

Problème: mettre un ensemble de boites de tailles données dans des sacs de même capacité, en utilisant le moins possible de sacs.

# Énoncé du problème Bin Packing

## Instance:

un ensemble  $\mathcal{B}$  de boites

une fonction taille  $w : \mathcal{B} \rightarrow \mathbb{N}$

un entier  $c$

un entier  $k$

## Question:

Existe-t-il un rangement  $\mathcal{R}$  des boites de  $\mathcal{B}$   
dans  $k$  sacs de capacité  $c$ ?



Remarque: Un rangement  $\mathcal{R}$  est une application  $\mathcal{B} \rightarrow [1\dots k]$  tel que

1.  $\mathcal{R}(b) = j$  signifie que la boîte  $b$  est placée dans le sac  $j$ .

2.  $\forall j \in [1\dots k], \sum_{b \in \mathcal{B} | \mathcal{R}(b)=j} w(b) \leq c$ .



# Complexité



- Théorème: Le problème du bin Packing est NP-complet.
- Preuve:
  1. Problème est dans NP: exercice.
  2. Réduction avec le problème Partition, NP-complet.

## **Instance:**

un ensemble  $S = \{s_1, \dots, s_m\}$

une fonction de poids  $\mathcal{W} : S \rightarrow \mathbb{N}$

## **Question:**

Existe-t-il une partition de  $S$  en  $S_1$  et  $S_2$  tels que

$$\sum_{s \in S_1} \mathcal{W}(s) = \sum_{s \in S_2} \mathcal{W}(s)?$$





*PARTITION*  $\leq$  *BIN – PACKING* via la transformation polynômiale  $\mathcal{F}$

$$\mathcal{F}(S, \mathcal{W}) = \begin{aligned} \mathcal{B} &= S \\ \forall s \in S, w(s) &= \mathcal{W}(s) \\ c &= \frac{\sum_{s \in S} \mathcal{W}(s)}{2} \\ k &= 2 \end{aligned}$$

On a

$(S, \mathcal{W}) \in \textit{PARTITION}$  ssi  $\mathcal{F}(S, \mathcal{W}) \in \textit{BIN – PACKING}$ .



# Illustration de la transformation

## Partition

$$S = \{a_1, a_2, a_3, a_4, a_5\}$$

$$\mathcal{W}(a_1, a_2, a_3, a_4, a_5) = \{6, 7, 2, 4, 1\}$$

Réponse: oui car

$$S_1 = \{a_1, a_4\}$$

$$S_2 = \{a_2, a_3, a_5\}$$

## Bin Packing

$$\mathcal{B} = \{a_1, a_2, a_3, a_4, a_5\}$$

$$\rightarrow w(a_1, \dots, a_5) = \{6, 7, 2, 4, 1\}$$

$$c = 10, k = 2$$

Réponse: oui car



# Résultats



- Le problème *BIN – PACKING* est NP-complet.
- Il est 2-approximable.
- Pour tout  $1 < \lambda < 3/2$ , il n'est pas  $\lambda$ -approximable.



# L'algorithme *Next Fit*.

**Entrées:** un ens.  $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$  de boites,  
une fonction  $w : \mathcal{B} \rightarrow \mathbb{N}$ , un entier  $c$

**Sortie:** un entier  $k$

**Algorithme:**

1.  $j = 1$
2. Pour  $i$  allant de 1 à  $n$  faire
  - (a) Si  $b_i$  peut être mis dans  $S_j$ ,  $S_j \leftarrow S_j \cup \{b_i\}$
  - (b) Sinon
    - i.  $j \leftarrow j + 1$
    - ii.  $S_j \leftarrow \{b_i\}$
3. retourner  $j$

# Illustration de l'algo. *Next Fit*.

Instance:

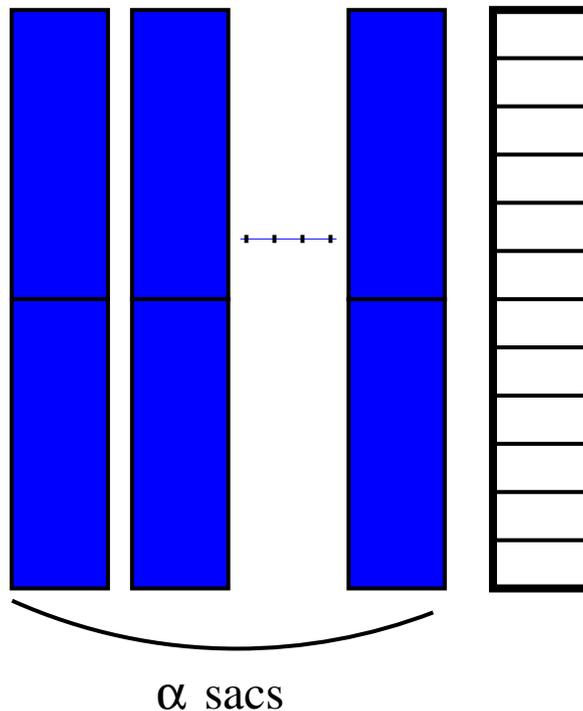
deux entiers  $\alpha$ , et  $n$  tel que  $n = 4\alpha$ ,

un ens.  $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$  de boites,

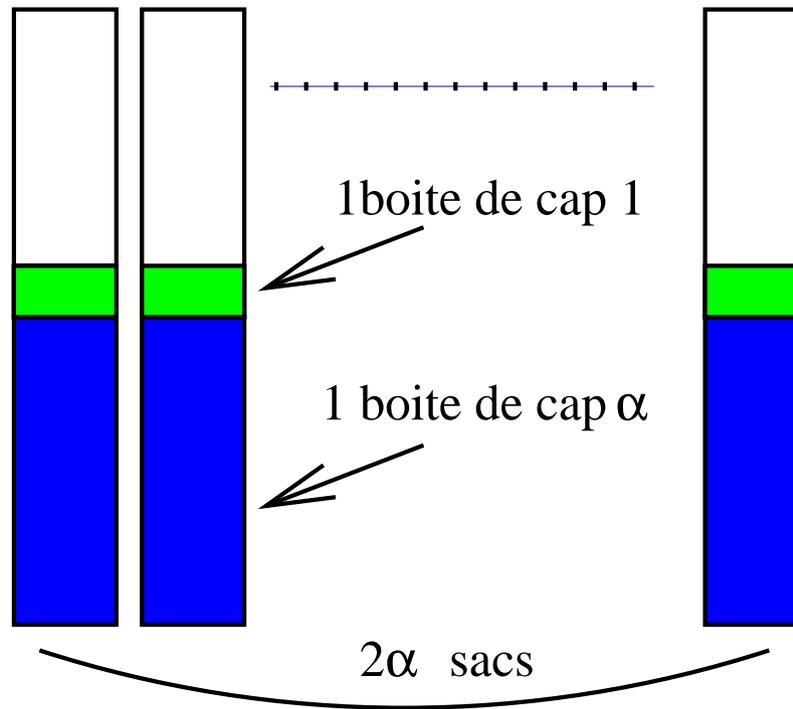
une fonction  $w$  tel que  $w(\mathcal{B}) = \{\alpha, 1, \alpha, 1, \dots, \alpha, 1\}$ ,

$c = 2\alpha$

Solution optimale:  $\alpha + 1$



Solution donnée par *NextFit*:  $2\alpha$



# Facteur d'approx. de *NextFit*

Théorème: L'algorithme *NextFit* retourne une solution à un facteur 2 de l'optimal.

- Notons  $\beta = \sum_{b \in \mathcal{B}} w(b)$  et  $k$  la valeur retournée par l'algorithme.
- $OPT \geq \beta/c$ .
- Pour chaque  $j$ , considérons  $i$  tel que  $b_i \in S_j$  et  $b_{i+1} \in S_{j+1}$ 
  - il existe  $\alpha$  tel que  $\alpha \leq \ell \leq i$ ,  $b_\ell \in S_j$
  - $\sum_{\ell=\alpha}^i w(b_\ell) \leq c$  et  $c < \sum_{\ell=\alpha}^{i+1} w(b_\ell) \leq 2c$ .



- Si on somme sur  $j$ ,  $kc < \sum_{j=1}^k \sum_{\ell=\alpha}^{i+1} w(b_\ell)$
- Donc  $kc < 2 \sum_{b \in \mathcal{B}} w(b)$  (car chaque  $w(b)$  apparaît au plus deux fois dans la somme).
- D'où  $k \leq 2\beta/c \leq 2OPT$ .



# L'algorithme *First Fit Decreasing*.

En-

trée: un ens.  $\mathcal{B}$  de boites, une fonction  $w : \mathcal{B} \rightarrow \mathbb{N}$   
un entier  $c$

**Sortie:** un entier  $k$

**Algorithme:**

1. Trier  $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$  dans l'ordre décroissant suivant  $w$
2.  $k := 1$ ,  $S_1 := \emptyset$
3. Pour  $i$  allant de 1 à  $n$  faire
  - (a) Si  $b_i$  peut être mis dans un sac  $S_j$  avec  $j \leq k$ , insérer
  - (b) Sinon
    - i. créer un nouveau sac  $S_{k+1} = \{b_i\}$ ,  $k := k + 1$ .

# Illustration de l'algorithme

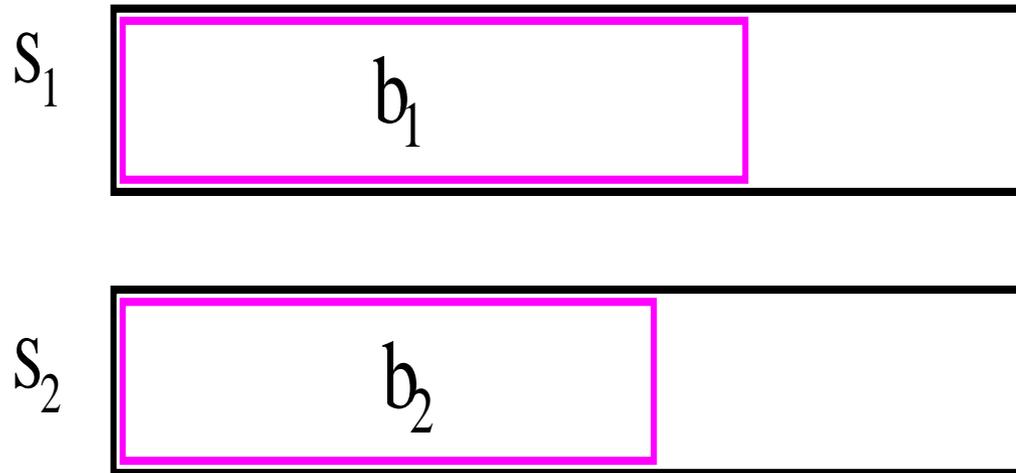
**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



$k=1$

# Illustration de l'algorithme

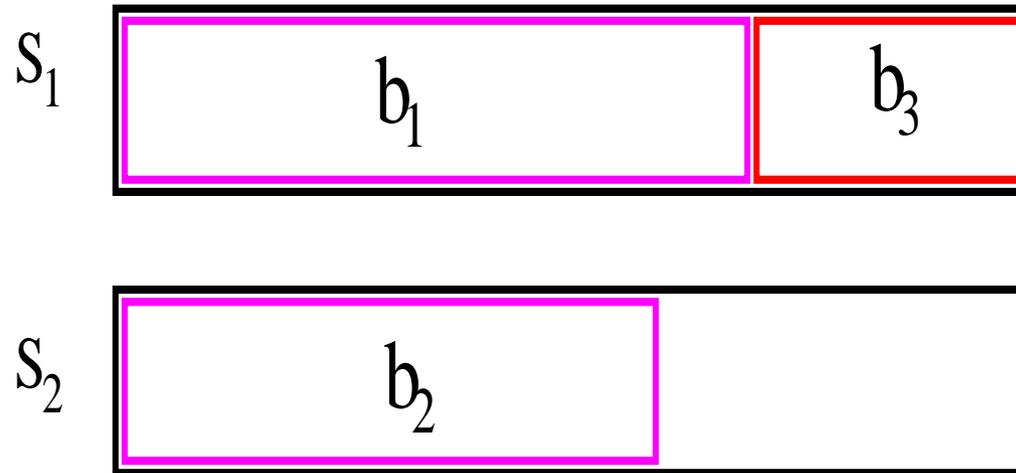
**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



k=1

# Illustration de l'algorithme

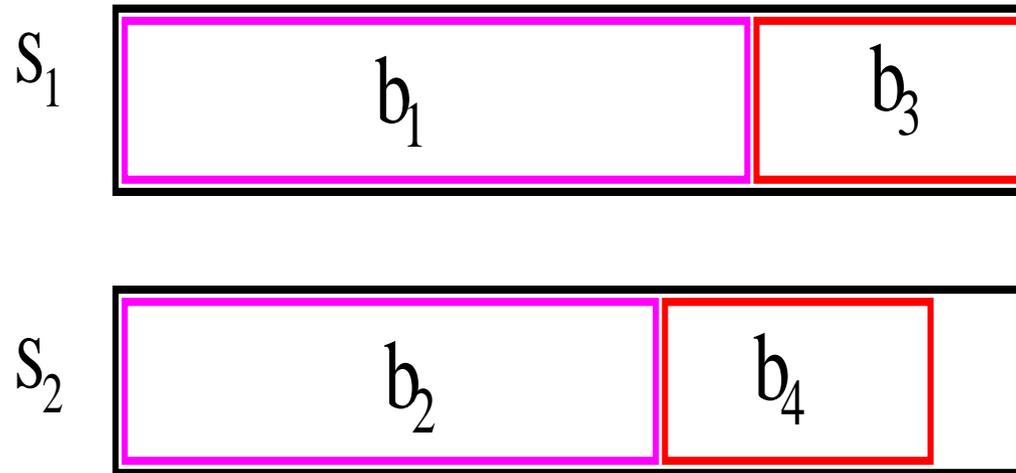
**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



k=2

# Illustration de l'algorithme

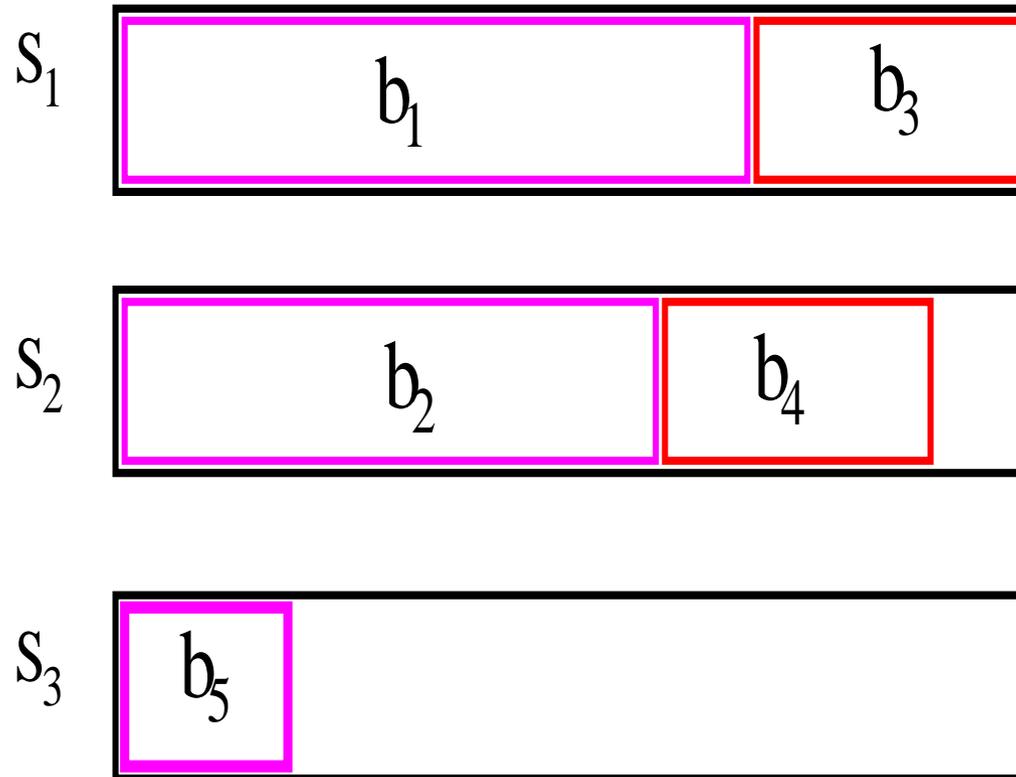
**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



k=2

# Illustration de l'algorithme

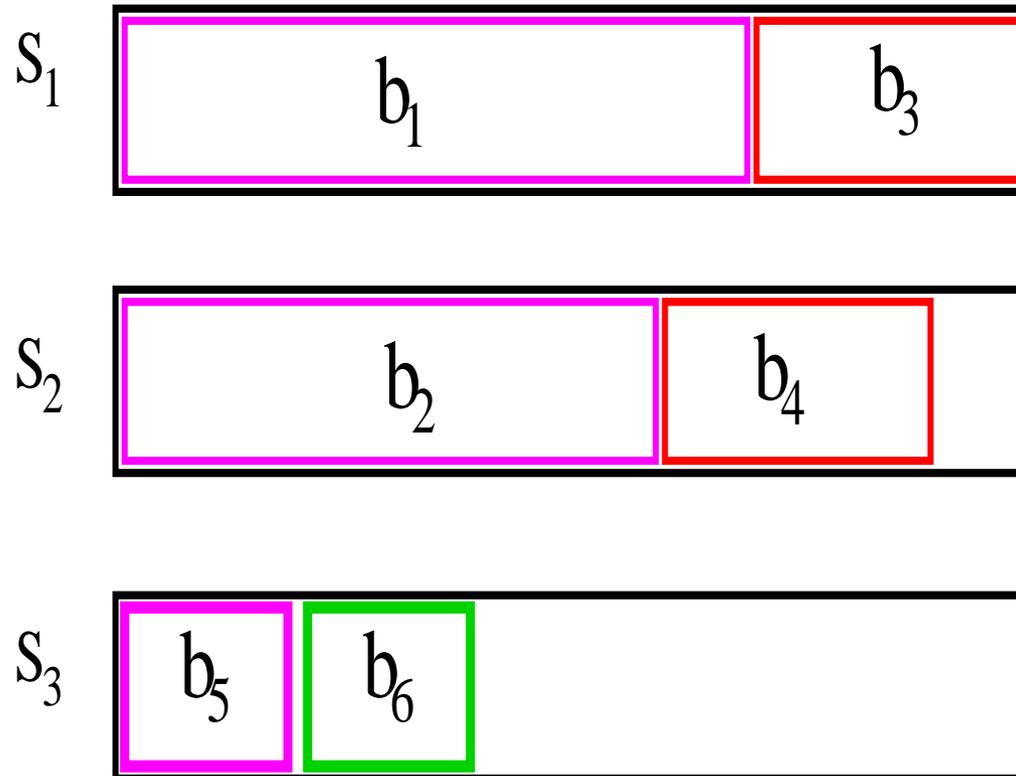
**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



k=3

# Illustration de l'algorithme

**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 7$ ,  $w(b_2) = 6$ ,  $w(b_3) = w(b_4) = 3$ ,  
 $w(b_5) = w(b_6) = 2$ .



k=3

# Facteur d'approximation



Théorème: L'algorithme *First Fit Decreasing* retourne une solution à un facteur 2 de l'optimal.





**Remarque:**  $OPT \geq (\sum_{b \in \mathcal{B}} w(b))/c.$

Car la borne inférieure correspond à une solution où tous les sacs sont pleins.





**Cas 1** où  $w(b_n) \geq c/2$ : l'algorithme glouton est optimal.



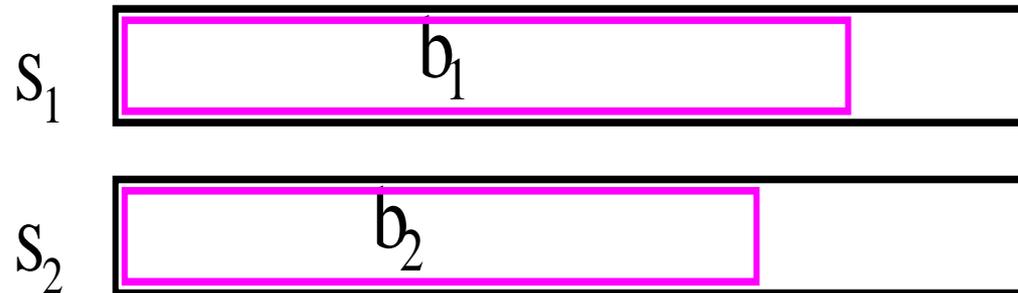
1 élément par sac.

**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 8$ ,  $w(b_2) = 7$ ,  $w(b_3) = 5$ ,  
 $w(b_4) = 5$ .





**Cas 1** où  $w(b_n) \geq c/2$ : l'algorithme glouton est optimal.



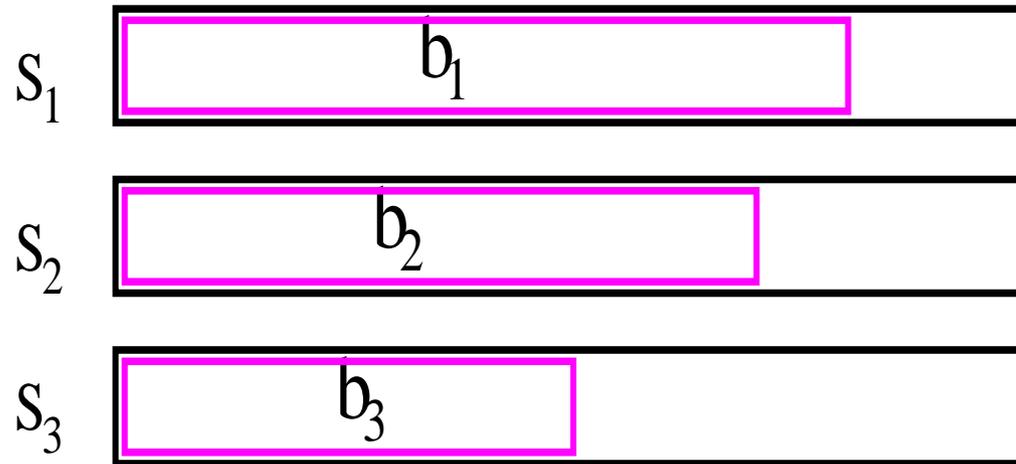
1 élément par sac.

**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 8$ ,  $w(b_2) = 7$ ,  $w(b_3) = 5$ ,  
 $w(b_4) = 5$ .





**Cas 1** où  $w(b_n) \geq c/2$ : l'algorithme glouton est optimal.



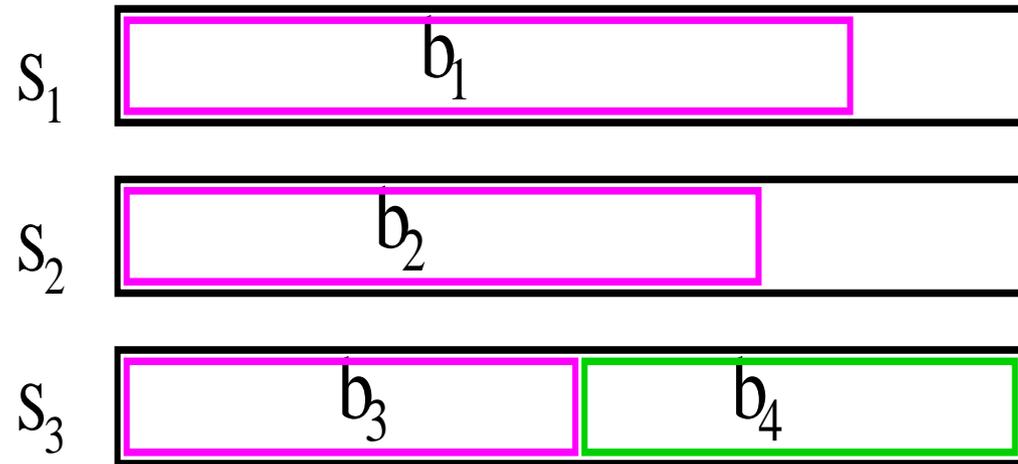
Au plus 2 éléments par sac.

**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 8$ ,  $w(b_2) = 7$ ,  $w(b_3) = 5$ ,  
 $w(b_4) = 5$ .





**Cas 1** où  $w(b_n) \geq c/2$ : l'algorithme glouton est optimal.



Au plus 2 éléments par sac.

**Exemple:**  $c = 10$ ,  $w(b_1) = 8$ ,  $w(b_2) = 7$ ,  $w(b_3) = 5$ ,  
 $w(b_4) = 5$





**Cas 2 où**  $w(b_n) < c/2$ :

Soit  $b_j$  la boîte pour laquelle le sac  $k$  a été créé.

1. capacité des  $k - 1$  premiers sacs remplis ( $= c(k - 1)$ )  
= place vide ( $\mathcal{P}$ ) + place occupée ( $\mathcal{O}$ )

(a)  $\mathcal{P} < (k - 1)w(b_j)$

(b)  $\mathcal{O} < \sum_{i=1, i \neq j}^n w(b_i)$

2.  $c(k - 1) < \sum_{i=1}^n w(b_i) + w(b_j)(k - 1) < OPTc + (k - 1)c/2$   
Considérons uniquement le cas où  $(w(b_j) < c/2)$

3.  $k - 1 < 2OPT \rightarrow k \leq 2OPT$



# Considérons l'exemple

deux entiers  $\alpha$ , et  $n$  tel que  $n = 5\alpha$ ,  
un ens.  $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$  de boites,  
une fonction  $w$  telle que

**Instance:**

$$\forall i, 1 \leq i \leq \alpha, w(b_i) = 1/2 + \epsilon,$$

$$\forall i, \alpha + 1 \leq i \leq 2\alpha, w(b_i) = 1/4 + 2\epsilon,$$

$$\forall i, 2\alpha + 1 \leq i \leq 3\alpha, w(b_i) = 1/4 + \epsilon,$$

$$\forall i, 3\alpha + 1 \leq i \leq 5\alpha, w(b_i) = 1/4 - 2\epsilon,$$

$$c = 2\alpha$$

**Solution optimale:**  $= \frac{3}{2}\alpha$

**Solution fourni par l'algo:**  $= \frac{11}{6}\alpha$

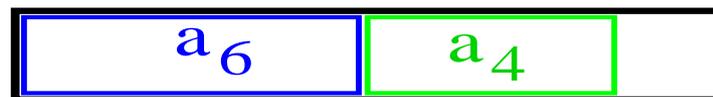
# Plusieurs questions se posent alors.

1. Peut-on mieux évaluer le rapport d'approximation de l'algorithme *First Fit Decreasing* ? peut-être mais il est au moins égal à  $3/2$ .
2. Peut-on trouver un algorithme ayant un meilleur rapport d'approx.?

Solution optimale



Solution obtenue par l'algorithme



  $c = 8, w(a_1) = w(a_2) = w(a_3) = 2, w(a_4) = w(a_5) = 3,$   
 $w(a_6) = 4$

# Définition du problème Partition.

## Instance:

un ensemble  $S = \{s_1, \dots, s_m\}$

une fonction de poids  $\mathcal{W} : S \rightarrow \mathbb{N}$

## Question:

Existe-t-il une partition de  $S$  en 2 sous-ens  $S_1$  et  $S_2$

$$\sum_{s \in S_1} \mathcal{W}(s) = \sum_{s \in S_2} \mathcal{W}(s)?$$

# Transformation

**Objectif:** Transformer 1 instance de *Partition* en 1 instance du *Bin Packing*.

$$\begin{aligned} \text{Transformation } \mathcal{F}(S, \mathcal{W}) = & \quad \mathcal{B} = S \\ & \quad \forall s \in S, w(s) = \mathcal{W}(s) \\ & \quad c = \frac{\sum_{s \in S} \mathcal{W}(s)}{2} \end{aligned}$$

**Proposition:** Soit  $\mathcal{I}$  une instance du problème partition. Soit  $\mathcal{I}' = \mathcal{F}(\mathcal{I})$  (instance du problème bin packing).

la solution de  $\mathcal{I}'$

= 2 si  $\mathcal{I} = (S, \mathcal{W})$  possède une partition,

$\geq 3$  sinon.

# Preuve

---

1. Si  $S$  peut se partitionner en 2 sous ensembles de même taille, alors dans  $\mathcal{I}'$ , 1 sac = 1 partition.
2. Sinon, il faut au moins 3 sacs.

# Résultat d'inapproximabilité.

- Théorème: Si  $P \neq NP$ , il n'existe pas d'algorithme polynomiale d'approximation pour le problème *Bin Packing* ayant un rapport inférieure à  $3/2 - \epsilon$ .
- Preuve: par l'absurde.

Soit  $\mathcal{A}$  un algo. poly. d'approx. pour *Bin Packing* ayant un rapport  $\alpha \leq 3/2 - \epsilon$ .

Construisons un algorithme  $\mathcal{A}'$  qui résout le problème partition à partir de  $\mathcal{A}$ .

# Algorithme $\mathcal{A}'$ .

**Entrée:** un ensemble  $S$ , une fonction  $\mathcal{W}$

**Sortie:** un booléen

**Algorithme:**

1.  $\mathcal{I}' = \mathcal{F}(\mathcal{I})$
2. Appliquer l'algo.  $\mathcal{A}$  sur l'instance  $\mathcal{I}'$ .
3. Si le nombre de sacs est  $\geq 3$ , retourner faux,
4. sinon, retourner vrai.

Complexité: polynomiale



- Si  $A(\mathcal{I}') \leq (3/2 - \epsilon)OPT(\mathcal{I}')$  alors,
  - si  $OPT(\mathcal{I}') < 3$  alors  $A(I) \leq (3/2 - \epsilon)2$ .
  - si  $OPT(\mathcal{I}') \geq 3$  alors  $3 \leq A(I)$ .
- L'algorithme  $\mathcal{A}'$  est donc un algorithme polynomial correct pour *PARTITION* NP-complet: contradiction avec l'hypothèse que  $P \neq NP$ .

