

JoCaml et le join-calcul

Samuel Mimram

`samuel.mimram@ens-lyon.fr`

ÉNS Lyon

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la concurrence

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la concurrence
- il est riche : λ -calcul, calculs orientés objets ou impératifs implémentables

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la concurrence
- il est riche : λ -calcul, calculs orientés objets ou impératifs implémentables
- mais...

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la concurrence
- il est riche : λ -calcul, calculs orientés objets ou impératifs implémentables
- mais... *discipline de programmation peu naturelle*
 - la séquence des calculs qu'un processus doit faire est prédéfinie, on préférerait : « si les résultats de tel et tel calcul sont disponibles alors je peux faire tel calcul »

$$u(x).let\ y = f(x)\ in\ v\ \langle y \rangle\ |w\ \langle 2 \times y \rangle$$

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la **concurrency**
- il est riche : λ -calcul, calculs orientés objets ou impératifs implémentables
- mais... *difficile à implémenter / peu sécurisé*
 - la séquence des calculs qu'un processus doit faire est prédéfinie, on préférerait : « si les résultats de tel et tel calcul sont disponibles alors je peux faire tel calcul »
 - les canaux peuvent être globaux \rightsquigarrow implémentation (broadcast) ? sécurité (process in the middle) ?

Motivations

- le π -calcul semble être un bon outil : modélise la concurrence
- il est riche : λ -calcul, calculs orientés objets ou impératifs implémentables
- mais...
 - la séquence des calculs qu'un processus doit faire est prédéfinie, on préfèrerait : « si les résultats de tel et tel calcul sont disponibles alors je peux faire tel calcul »
 - les canaux peuvent être globaux \rightsquigarrow implémentation (broadcast) ? sécurité (process in the middle) ?
 - on aimerait des primitives agréables pour la migration de code

Le join-calcul

La syntaxe des processus est :

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

• $x \langle u \rangle$: émission

Le join-calcul

La syntaxe des processus est :

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

- $x \langle u \rangle$: émission
- $P_1 | P_2$: activité parallèle

Le join-calcul

La syntaxe des processus est :

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

- $x \langle u \rangle$: émission
- $P_1 | P_2$: activité parallèle
- $\text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$: nouveau

Le join-calcul

La syntaxe des processus est :

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

- $x \langle u \rangle$: émission
- $P_1 | P_2$: activité parallèle
- $\text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$: nouveau
 - $x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1$: *join-pattern*
réactions définies dynamiquement

Le join-calcul

La syntaxe des processus est :

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

- $x \langle u \rangle$: émission
- $P_1 | P_2$: activité parallèle
- $\text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$: nouveau
 - $x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1$: *join-pattern* (lie u et v dans P_1)
réactions définies dynamiquement
 - $\text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$: lie x et y dans P_2
remplace restriction (\rightarrow sécu), réplication, réception

Exemples de processus

• $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $x_1 \langle u \rangle \mid x_2 \langle v \rangle \triangleright x \langle u, v \rangle$ encodage

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $x_1 \langle u \rangle \mid x_2 \langle v \rangle \triangleright x \langle u, v \rangle$ encodage
- $\text{def } x \langle v \rangle \mid y \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v \rangle \text{ in } P$

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $x_1 \langle u \rangle \mid x_2 \langle v \rangle \triangleright x \langle u, v \rangle$ encodage
- $\text{def } x \langle v \rangle \mid y \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } s \langle \rangle \triangleright P \wedge s \langle \rangle \triangleright Q \text{ in } s \langle \rangle$

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $x_1 \langle u \rangle | x_2 \langle v \rangle \triangleright x \langle u, v \rangle$ encodage
- $\text{def } x \langle v \rangle | y \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } s \langle \rangle \triangleright P \wedge s \langle \rangle \triangleright Q \text{ in } s \langle \rangle$
- $\text{def } \textit{once} \langle \rangle | y \langle v \rangle \triangleright x \langle v \rangle \text{ in } y \langle 1 \rangle | y \langle 2 \rangle | y \langle 3 \rangle | \textit{once} \langle \rangle$

Exemples de processus

- $\text{def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } y \langle u \rangle \triangleright x \langle u \rangle \text{ in def } x \langle u \rangle \triangleright y \langle u \rangle \text{ in } P$
- $x_1 \langle u \rangle | x_2 \langle v \rangle \triangleright x \langle u, v \rangle$ encodage
- $\text{def } x \langle v \rangle | y \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v \rangle \text{ in } P$
- $\text{def } s \langle \rangle \triangleright P \wedge s \langle \rangle \triangleright Q \text{ in } s \langle \rangle$
- $\text{def } \textit{once} \langle \rangle | y \langle v \rangle \triangleright x \langle v \rangle \text{ in } y \langle 1 \rangle | y \langle 2 \rangle | y \langle 3 \rangle | \textit{once} \langle \rangle$
- $\text{def } \textit{loop} \langle \rangle \triangleright P | \textit{loop} \langle \rangle \text{ in } \textit{loop} \langle \rangle | Q$

Variables reçues, définies, libres

$$P ::= x \langle u \rangle \quad | \quad P_1 | P_2 \quad | \quad \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright P_1 \text{ in } P_2$$

$$\text{rv}(x \langle \tilde{v} \rangle) \stackrel{\text{déf}}{=} \{u \in \tilde{v}\}$$

$$\text{rv}(J | J') \stackrel{\text{déf}}{=} \text{rv}(J) \uplus \text{rv}(J')$$

$$\text{dv}(x \langle \tilde{v} \rangle) \stackrel{\text{déf}}{=} \{x\}$$

$$\text{dv}(J | J') \stackrel{\text{déf}}{=} \text{dv}(J) \cup \text{dv}(J')$$

$$\text{dv}(J \triangleright P) \stackrel{\text{déf}}{=} \text{dv}(J)$$

$$\text{fv}(x \langle \tilde{v} \rangle) \stackrel{\text{déf}}{=} \{x\} \cup \{u \in \tilde{v}\}$$

$$\text{fv}(\text{def } D \text{ in } P) \stackrel{\text{déf}}{=} (\text{fv}(P) \cup \text{fv}(D)) - \text{dv}(D)$$

$$\text{fv}(P | P') \stackrel{\text{déf}}{=} \text{fv}(P) \cup \text{fv}(P')$$

$$\text{fv}(J \triangleright P) \stackrel{\text{déf}}{=} \text{dv}(J) \cup (\text{fv}(P) - \text{rv}(J))$$

La congruence structurelle \equiv

Plus petite relation d'équivalence telle que :

$$P|Q \equiv Q|P$$

$$(P|Q)|R \equiv P|(Q|R)$$

$$P|(\text{def } D \text{ in } Q) \equiv \text{def } D \text{ in } P|Q$$

$$\text{def } D \text{ in def } D' \text{ in } P \equiv \text{def } D' \text{ in def } D \text{ in } P$$

si $P \equiv_{\alpha} Q$ alors $P \equiv Q$

si $P \equiv Q$ alors $P|R \equiv Q|R$

si $R \equiv S$ et $P \equiv Q$ alors $\text{def } J \triangleright R \text{ in } P \equiv \text{def } J \triangleright S \text{ in } Q$

avec $\text{dv}(D)$ et $\text{dv}(D')$ *frais*

La congruence structurelle \equiv

Plus petite relation d'équivalence telle que :

$$P|Q \equiv Q|P$$

$$(P|Q)|R \equiv P|(Q|R)$$

$$P|(\text{def } D \text{ in } Q) \equiv \text{def } D \text{ in } P|Q$$

$$\text{def } D \text{ in def } D' \text{ in } P \equiv \text{def } D' \text{ in def } D \text{ in } P$$

si $P \equiv_{\alpha} Q$ alors $P \equiv Q$

si $P \equiv Q$ alors $P|R \equiv Q|R$

si $R \equiv S$ et $P \equiv Q$ alors $\text{def } J \triangleright R \text{ in } P \equiv \text{def } J \triangleright S \text{ in } Q$

avec $\text{dv}(D)$ et $\text{dv}(D')$ *frais* :

$$x \langle y \rangle | \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \text{ in } x \langle v \rangle \not\equiv \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \text{ in } x \langle v \rangle | x \langle y \rangle$$

Un LTS

$\xrightarrow{\delta}$ avec $\delta \in \{D\} \cup \{\tau\}$; plus petite relation telle que :

• pour tout $D = x \langle u \rangle \mid y \langle v \rangle \triangleright R$,

$$x \langle s \rangle \mid y \langle t \rangle \xrightarrow{D} R[s/u, t/v]$$

Un LTS

$\xrightarrow{\delta}$ avec $\delta \in \{D\} \cup \{\tau\}$; plus petite relation telle que :

• pour tout $D = x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright R$,

$$x \langle s \rangle | y \langle t \rangle \xrightarrow{D} R[s/u, t/v]$$

• pour toute transition $P \xrightarrow{\delta} P'$,

$$P|Q \xrightarrow{\delta} P'|Q$$

$$\text{def } D \text{ in } P \xrightarrow{\delta} \text{def } D \text{ in } P' \quad \text{si } \text{fv}(D) \cap \text{dv}(\delta) = \emptyset$$

$$\text{def } \delta \text{ in } P \xrightarrow{\tau} \text{def } \delta \text{ in } P' \quad \text{si } \delta \neq \tau$$

$$Q \xrightarrow{\delta} Q' \quad \text{si } P \equiv Q \text{ et } P' \equiv Q'$$

$\xrightarrow{\tau}$: réduction

La CHAM (solutions)

CHAM = ..., métaphore
vision opérationnelle

Solutions : $\mathcal{R} \vdash \mathcal{M}$.

● processus :

$$P ::= x \langle \tilde{v} \rangle \quad | \quad \text{def } D \text{ in } P \quad | \quad P|P$$

La CHAM (solutions)

CHAM = ..., métaphore
vision opérationnelle

Solutions : $\mathcal{R} \vdash \mathcal{M}$.

● processus :

$$P ::= x \langle \tilde{v} \rangle \quad | \quad \text{def } D \text{ in } P \quad | \quad P|P$$

● définition :

$$D ::= J \triangleright P \quad | \quad D \wedge D$$

La CHAM (solutions)

CHAM = ..., métaphore
vision opérationnelle

Solutions : $\mathcal{R} \vdash \mathcal{M}$.

● processus :

$$P ::= x \langle \tilde{v} \rangle \quad | \quad \text{def } D \text{ in } P \quad | \quad P|P$$

● définition :

$$D ::= J \triangleright P \quad | \quad D \wedge D$$

● join-pattern :

$$J ::= x \langle \tilde{v} \rangle \quad | \quad J|J$$

La CHAM (règles)

(str-join) $\vdash P|Q \quad \rightleftharpoons \quad \vdash P, Q$

(str-and) $D \wedge E \vdash \quad \rightleftharpoons \quad D, E \vdash$

(str-def) $\vdash \text{def } D \text{ in } P \quad \rightleftharpoons \quad D\sigma_{dv} \vdash P\sigma_{dv}$

$J \triangleright P \vdash J\sigma_{rv} \quad \rightarrow \quad J \triangleright P \vdash P\sigma_{rv}$

explication des σ

chauffage / refroidissement : catalyseur (pt faible ?)

La CHAM (règles)

$$\text{(str-join)} \quad \vdash P|Q \quad \rightleftharpoons \quad \vdash P, Q$$

$$\text{(str-and)} \quad D \wedge E \vdash \quad \rightleftharpoons \quad D, E \vdash$$

$$\text{(str-def)} \quad \vdash \text{def } D \text{ in } P \quad \rightleftharpoons \quad D\sigma_{dv} \vdash P\sigma_{dv}$$

$$J \triangleright P \vdash J\sigma_{rv} \quad \rightarrow \quad J \triangleright P \vdash P\sigma_{rv}$$

explication des σ

chauffage / refroidissement : catalyseur (pt faible ?)

Correction :

$$\bullet \quad P \equiv Q \text{ ssi } \vdash P \rightleftharpoons^* \vdash Q$$

$$\bullet \quad P \xrightarrow{\tau} Q \text{ ssi } \vdash P \rightarrow \vdash Q$$

Observabilité

- barbelé asynchrone en sortie seulement :

$$P \Downarrow_x \stackrel{\text{déf}}{=} x \in \text{fv}(P) \wedge \exists \tilde{v}, \mathcal{R}, \mathcal{M}, \emptyset \vdash P \rightarrow^* \mathcal{R} \vdash \mathcal{M}, x \langle \tilde{v} \rangle$$

x nom libre, teste la capa d'émettre, \rightarrow^* pour $(\rightarrow \cup \Rightarrow)^*$

Observabilité

- barbelé asynchrone en sortie seulement :

$$P \Downarrow_x \stackrel{\text{déf}}{=} x \in \text{fv}(P) \wedge \exists \tilde{v}, \mathcal{R}, \mathcal{M}, \emptyset \vdash P \rightarrow^* \mathcal{R} \vdash \mathcal{M}, x \langle \tilde{v} \rangle$$

x nom libre, teste la capa d'émettre, \rightarrow^* pour $(\rightarrow \cup \Longrightarrow)^*$

- congruence observationnelle : raffinement de \Downarrow_x i.e.

1. $\forall x \in \mathcal{N}$, si $P \Downarrow_x$ alors $Q \Downarrow_x$
2. si $P \rightarrow^* P'$ alors $\exists Q', Q \rightarrow^* Q'$ et $P' \approx Q'$
3. $\forall D$, def D in $P \approx$ def D in Q
4. $\forall R, R|P \approx R|Q$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$
- si $P \equiv Q$ alors $P \approx Q$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$
- si $P \equiv Q$ alors $P \approx Q$
- $x \langle u \rangle \not\approx y \langle u \rangle$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$
- si $P \equiv Q$ alors $P \approx Q$
- $x \langle u \rangle \not\approx y \langle u \rangle$
- $\text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle x \rangle \not\approx \text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle y \rangle$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$
- si $P \equiv Q$ alors $P \approx Q$
- $x \langle u \rangle \not\approx y \langle u \rangle$
- $\text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle x \rangle \not\approx \text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle y \rangle$
- $z \langle x \rangle \not\approx z \langle y \rangle$

Observabilité (exemples)

- si $\text{fv}(P) = \emptyset$ alors $P \approx 0$
- si $P \equiv Q$ alors $P \approx Q$
- $x \langle u \rangle \not\approx y \langle u \rangle$
- $\text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle x \rangle \not\approx \text{def } z \langle t \rangle \triangleright t \langle u \rangle \text{ in } z \langle y \rangle$
- $z \langle x \rangle \not\approx z \langle y \rangle$
- $\text{def } u \langle z \rangle \triangleright v \langle z \rangle \text{ in } x \langle u \rangle \approx x \langle v \rangle$

Encodage du λ -calcul

- appel par nom : **explication**

$$\llbracket x \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} x \langle v \rangle$$

$$\llbracket \lambda x.T \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \kappa \langle x, w \rangle \triangleright \llbracket T \rrbracket_w \text{ in } v \langle \kappa \rangle$$

$$\llbracket TU \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } x \langle u \rangle \triangleright \llbracket U \rrbracket_u \text{ in def } w \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle x, v \rangle \text{ in } \llbracket T \rrbracket_w$$

ss-ensb d\u00e9terministe du join

Encodage du λ -calcul

- appel par nom : **explication**

$$\llbracket x \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} x \langle v \rangle$$

$$\llbracket \lambda x.T \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \kappa \langle x, w \rangle \triangleright \llbracket T \rrbracket_w \text{ in } v \langle \kappa \rangle$$

$$\llbracket TU \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } x \langle u \rangle \triangleright \llbracket U \rrbracket_u \text{ in def } w \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle x, v \rangle \text{ in } \llbracket T \rrbracket_w$$

ss-ensb d\u00e9terministe du join

- appel par valeur en parall\u00e8le :

$$\llbracket x \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} v \langle x \rangle$$

$$\llbracket \lambda x.T \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \kappa \langle x, w \rangle \triangleright \llbracket T \rrbracket_w \text{ in } v \langle \kappa \rangle$$

$$\llbracket TU \rrbracket_v \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \tau \langle \kappa \rangle | u \langle w \rangle \triangleright \kappa \langle w, v \rangle \text{ in } \llbracket T \rrbracket_t | \llbracket U \rrbracket_u$$

confluent

Comparer le join-calcul et le π -calcul

- **encodage totalement abstrait** : si \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont deux calculs processus avec respectivement \approx_1 et \approx_2 comme équivalence sur leurs processus alors \mathcal{P}_2 est dit *plus expressif* que \mathcal{P}_1 s'il existe un *encodage totalement abstrait* $\llbracket \cdot \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$ de \mathcal{P}_1 dans \mathcal{P}_2 c'est-à-dire que pour tous processus P, Q de \mathcal{P}_1 l'on ait :

$$P \approx_1 Q \quad \Leftrightarrow \quad \llbracket P \rrbracket_{1 \rightarrow 2} \approx_2 \llbracket Q \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$$

Comparer le join-calcul et le π -calcul

- **encodage totalement abstrait** : si \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont deux calculs processus avec respectivement \approx_1 et \approx_2 comme équivalence sur leurs processus alors \mathcal{P}_2 est dit *plus expressif* que \mathcal{P}_1 s'il existe un *encodage totalement abstrait* $\llbracket \cdot \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$ de \mathcal{P}_1 dans \mathcal{P}_2 c'est-à-dire que pour tous processus P, Q de \mathcal{P}_1 l'on ait :

$$P \approx_1 Q \quad \Leftrightarrow \quad \llbracket P \rrbracket_{1 \rightarrow 2} \approx_2 \llbracket Q \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$$

- \approx_π : congruence barbelée asynchrone dont les barbes sont les émissions sur les canaux libres **on prendra \approx sur join**

Comparer le join-calcul et le π -calcul

- **encodage totalement abstrait** : si \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont deux calculs processus avec respectivement \approx_1 et \approx_2 comme équivalence sur leurs processus alors \mathcal{P}_2 est dit *plus expressif* que \mathcal{P}_1 s'il existe un *encodage totalement abstrait* $\llbracket \cdot \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$ de \mathcal{P}_1 dans \mathcal{P}_2 c'est-à-dire que pour tous processus P, Q de \mathcal{P}_1 l'on ait :

$$P \approx_1 Q \quad \Leftrightarrow \quad \llbracket P \rrbracket_{1 \rightarrow 2} \approx_2 \llbracket Q \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$$

- \approx_π : congruence barbelée asynchrone dont les barbes sont les émissions sur les canaux libres **on prendra \approx sur join**
- on ne peut pas observer la réception d'un message :
 $x(u).\bar{x}u \approx_\pi 0$.

Comparer le join-calcul et le π -calcul

- **encodage totalement abstrait** : si \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont deux calculs processus avec respectivement \approx_1 et \approx_2 comme équivalence sur leurs processus alors \mathcal{P}_2 est dit *plus expressif* que \mathcal{P}_1 s'il existe un *encodage totalement abstrait* $\llbracket \cdot \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$ de \mathcal{P}_1 dans \mathcal{P}_2 c'est-à-dire que pour tous processus P, Q de \mathcal{P}_1 l'on ait :

$$P \approx_1 Q \quad \Leftrightarrow \quad \llbracket P \rrbracket_{1 \rightarrow 2} \approx_2 \llbracket Q \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$$

- \approx_π : congruence barbelée asynchrone dont les barbes sont les émissions sur les canaux libres **on prendra \approx sur join**
- **équateur** : $M_{x,y}^\pi \stackrel{\text{déf}}{=} !x(u).\bar{y}u \mid !y(v).\bar{x}v$

Comparer le join-calcul et le π -calcul

- **encodage totalement abstrait** : si \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 sont deux calculs processus avec respectivement \approx_1 et \approx_2 comme équivalence sur leurs processus alors \mathcal{P}_2 est dit *plus expressif* que \mathcal{P}_1 s'il existe un *encodage totalement abstrait* $\llbracket \cdot \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$ de \mathcal{P}_1 dans \mathcal{P}_2 c'est-à-dire que pour tous processus P, Q de \mathcal{P}_1 l'on ait :

$$P \approx_1 Q \quad \Leftrightarrow \quad \llbracket P \rrbracket_{1 \rightarrow 2} \approx_2 \llbracket Q \rrbracket_{1 \rightarrow 2}$$

- \approx_π : congruence barbelée asynchrone dont les barbes sont les émissions sur les canaux libres **on prendra \approx sur join**
- **équateur** : $M_{x,y}^\pi \stackrel{\text{déf}}{=} !x(u).\bar{y}u \mid !y(v).\bar{x}v$
Si $Q[x/y] \approx_\pi R[x/y]$ alors $M_{x,y}^\pi \mid Q \approx_\pi M_{x,y}^\pi \mid R$.

Encodage du π -calcul

- encodage naïf : pas fully abstract

$$[[P|Q]]_{\pi} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} [[P]]_{\pi} | [[Q]]_{\pi}$$

$$[[\nu x.P]]_{\pi} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } x_o \langle v_o, v_i \rangle | x_i \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v_o, v_i \rangle \text{ in } [[P]]_{\pi}$$

$$[[\bar{x}v]]_{\pi} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} x_o \langle v_o, v_i \rangle$$

$$[[x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \kappa \langle v_o, v_i \rangle \triangleright [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

$$[[!x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \text{def } \kappa \langle v_o, v_i \rangle \triangleright x_i \langle \kappa \rangle | [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

Encodage du π -calcul

- encodage naïf : pas fully abstract

$$[[P|Q]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} [[P]]_{\pi} | [[Q]]_{\pi}$$

$$[[\nu x.P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } x_0 \langle v_0, v_i \rangle | x_i \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v_0, v_i \rangle \text{ in } [[P]]_{\pi}$$

$$[[\bar{x}v]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} x_0 \langle v_0, v_i \rangle$$

$$[[x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } \kappa \langle v_0, v_i \rangle \triangleright [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

$$[[!x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } \kappa \langle v_0, v_i \rangle \triangleright x_i \langle \kappa \rangle | [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

- pare-feus :

$$\mathcal{P}_x[] \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } x_1 \langle v_0, v_i \rangle | x_i \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v_0, v_i \rangle \text{ in } \\ \text{def } x_0 \langle v_0, v_i \rangle \triangleright p \langle v_0, v_i, x_1 \rangle \text{ in } []$$

$$\mathcal{E}_x[] \stackrel{\text{déf}}{=} \mathcal{P}_x [x_e \langle x_0, x_i \rangle | []]$$

$$\mathcal{M}[] \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } p \langle x_0, x_i, \kappa \rangle \triangleright \mathcal{P}_y [\kappa \langle y_0, y_i \rangle | [[M_{x,y}^{\pi}]]] \text{ in } []$$

Encodage du π -calcul

- encodage naïf : pas fully abstract

$$[[P|Q]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} [[P]]_{\pi} | [[Q]]_{\pi}$$

$$[[\nu x.P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } x_0 \langle v_0, v_i \rangle | x_i \langle \kappa \rangle \triangleright \kappa \langle v_0, v_i \rangle \text{ in } [[P]]_{\pi}$$

$$[[\bar{x}v]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} x_0 \langle v_0, v_i \rangle$$

$$[[x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } \kappa \langle v_0, v_i \rangle \triangleright [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

$$[[!x(v).P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \text{def } \kappa \langle v_0, v_i \rangle \triangleright x_i \langle \kappa \rangle | [[P]]_{\pi} \text{ in } x_i \langle \kappa \rangle$$

- $P \approx_{\pi} Q$ si et seulement si $\mathcal{E}[[P]]_{\pi} \approx \mathcal{E}[[Q]]_{\pi}$ avec

$$\mathcal{E}[[P]]_{\pi} \stackrel{\text{déf}}{=} \mathcal{M}[\mathcal{E}_{x_1}[\dots \mathcal{E}_{x_i}[\dots \mathcal{E}_{x_k}[[P]]_{\pi} \dots] \dots]] \text{ où } \{x_i\} = \text{fv}(P).$$

Encodage dans le π -calcul

- encodage naïf : plus simple

$$\llbracket Q|R \rrbracket_j \stackrel{\text{déf}}{=} \llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

$$\llbracket x \langle v \rangle \rrbracket_j \stackrel{\text{déf}}{=} \bar{x}v$$

$$\llbracket \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright Q \text{ in } R_j \rrbracket_j \stackrel{\text{déf}}{=} \nu xy. (!x(u).y(v)).\llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

Encodage dans le π -calcul

- encodage naïf : plus simple

$$\llbracket Q|R \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

$$\llbracket x \langle v \rangle \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \bar{x}v$$

$$\llbracket \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright Q \text{ in } R_j \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu xy. (!x(u).y(v)).\llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

- pare-feu :

$$R_{xy} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} !x(v).\nu v_e.(\bar{r}v_e v | \bar{y}v_e)$$

$$\mathcal{R}[\] \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu r. !r(x, x_e).R_{xx_e} | [\]$$

$$\mathcal{E}_x^\pi[\] \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu x.(R_{xx_e} | [\])$$

Encodage dans le π -calcul

- encodage naïf : plus simple

$$\llbracket Q|R \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

$$\llbracket x \langle v \rangle \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \bar{x}v$$

$$\llbracket \text{def } x \langle u \rangle | y \langle v \rangle \triangleright Q \text{ in } R_j \rrbracket_j \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu xy. (!x(u).y(v)).\llbracket Q \rrbracket_j | \llbracket R \rrbracket_j$$

- pare-feu :

$$R_{xy} \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} !x(v).\nu v_e.(\bar{r}v_e v | \bar{y}v_e)$$

$$\mathcal{R}[] \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu r. !r(x, x_e).R_{xx_e} | []$$

$$\mathcal{E}_x^\pi [] \stackrel{\text{d\u00e9f}}{=} \nu x.(R_{xx_e} | [])$$

- $Q \approx R$ si et seulement si $\mathcal{E}^\pi[\llbracket Q \rrbracket_j] \approx_\pi \mathcal{E}^\pi[\llbracket R \rrbracket_j]$.

JoCaml

<http://pauillac.inria.fr/jocaml/>

Démonstration

Et maintenant, regardez la console...